

Regressar ao applet

Balística

Lancemos uma massa m com uma velocidade inicial v_0 , fazendo um ângulo θ com a horizontal.

Sem atrito

Se se projectar a equação fundamental da dinâmica sobre a vertical e horizontal, temos que:

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = 0$$

$$m \frac{d^2y}{dt^2} = -m \cdot g$$

A dupla integração destas equações leva, dadas as condições iniciais, a:

$$x = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t$$

$$y = -\frac{1}{2} g t^2 + v_0 \cdot \sin \theta \cdot t$$

A trajectória do corpo é uma parábola.

Com atrito

Vamos supor que a massa é submetida a uma força de atrito proporcional à velocidade. Esta hipótese é válida para velocidades inferiores a 60 km/h. Para velocidades superiores, é preferível assumir que o atrito é função do quadrado da velocidade.

Se se projectar a equação fundamental da dinâmica na vertical e horizontal, temos que:

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = -k \cdot v_x$$

$$m \frac{d^2y}{dt^2} = -k \cdot v_y - mg$$

A primeira equação pode ser escrita assim: $\frac{dv_x}{dt} = -\frac{k}{m} v_x \Rightarrow v_x = C e^{-\frac{k}{m} t}$.

As condições iniciais implicam que: $v_x = v_0 \cos \theta \cdot e^{-\frac{k}{m} t}$

A segunda equação pode ser escrita assim: $\frac{dv_y}{dt} = -\frac{k}{m} v_y - g \Rightarrow \frac{k}{m} v_y + g = C e^{-\frac{k}{m} t}$.

As condições iniciais implicam que: $v_y = \left(\frac{m}{k} g + v_0 \sin \theta \right) \cdot e^{-\frac{k}{m} t} - \frac{m}{k} g$

Uma nova integração leva a:

$$x = \frac{m}{k} v_0 \cos \theta \left(1 - e^{-\frac{k}{m} t} \right)$$

$$y = \frac{m}{k} \left(\frac{m}{k} g + v_0 \sin \theta \right) \cdot \left(1 - e^{-\frac{k}{m} t} \right) - \frac{m}{k} g t$$

Para pequenos valores de k/m , é possível o desenvolvimento destas relações. Encontramos as expressões para o caso sem atrito.

Constata-se que para t suficientemente grande v_x tende para 0, e v_y para $-m g/k$. O corpo alcança uma **velocidade limite e a queda é vertical** de acordo com o valor da assíntota $x = \frac{m}{k} v_0 \cos \theta$